

MADRIDBOT

CLEAR-CAN2

GRUPO: LOOSER

El trabajo consiste en un robot capaz de diferenciar latas blancas y negras dentro de un recinto limitado por una cinta negra. El robot está hecho de piezas de lego y funciona gracias a un programa descargado en el RCX. Este programa, descargado desde el programa robolab, se ejecuta gracias a los componentes que se le han colocado, dos sensores infrarrojos que le ayudan a no salirse y a diferenciar latas negras y blancas, cambiando la dirección de los motores.

Su tarea es la siguiente:

Sacar del recinto las latas blancas sin tocar las negras ni salirse del recinto.

PROGRAMA:

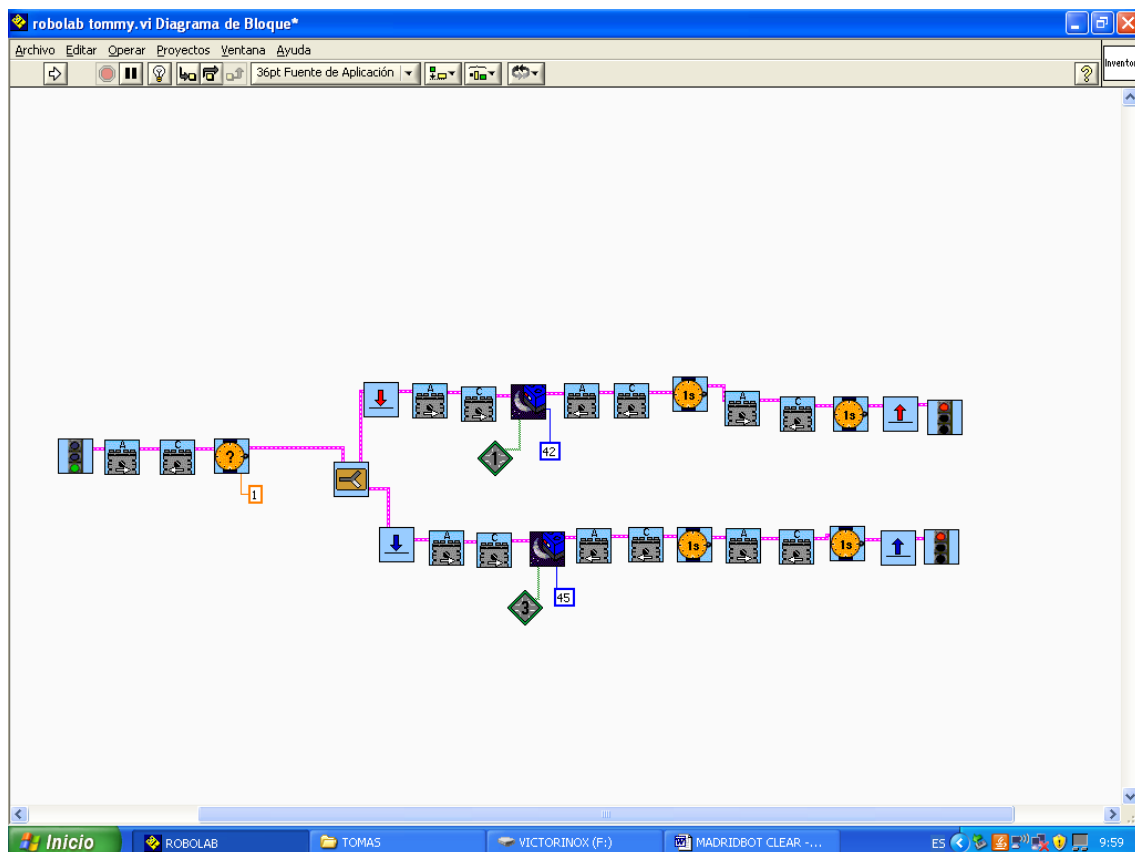


IMAGEN DEL ROBOT:

